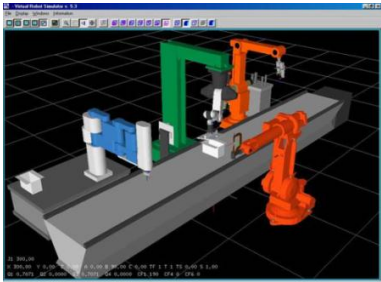
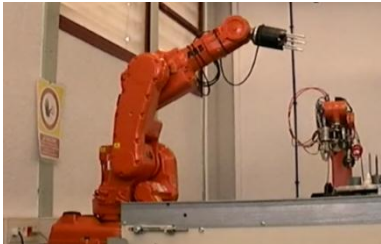


Sistemas Robotizados



Objetivo:

La asignatura **Sistemas Robotizados** está orientada a aprender los conceptos básicos de los sistemas robotizados en sus vertientes:

- robots humanoides
- robots móviles
- robots articulados

y conocer la programación básica de cada una de los diferentes tipos de robots.

Profesor responsable:

Martin Mellado (martin@ai2.upv.es)

Conocimientos recomendados:

Ser capaz de programar aplicaciones en C++ para el entorno MSVisual.

Distribución temporal:

Semestre A

4.5 créditos (1.5 de teoría y 3 de prácticas):

- 1 hora de clase de teoría semanal
- 2 horas de prácticas de laboratorio semanal

Unidades didácticas:

1. Principios de la Robótica
2. Robots Humanoides
3. Robots Móviles
4. Robots Articulados

Prácticas:

- 3 prácticas (simulación)
- 3 prácticas (11 humanoides)
- 3 prácticas (14 robots móviles)
- 3 prácticas (1 robot industrial)

